

アーク溶接用途最適ロボット

The Ultimate Arc Welding Robot

プレスト NV06/06L

選べるアームタイプ

- 標準とロングタイプの2タイプのアームの長さで、小物ワークから大型ワークまで用途に応じた機種をお選びいただけます。

スリムになった上腕アーム

- 140mm(従来機)→134mmへ、上腕アームがよりスリムになり、狭あい部でのアームの干渉を低減します。

衝突ダメージを低減

- サーボショックセンサは、干渉検知感度の40%アップ(従来比)と干渉力を緩和する制御により衝突時のダメージを低減。

あらゆる溶接アプリケーションに対応

- CO/MAG、MIG、TIG溶接などあらゆる溶接アプリケーションに対応し、センサなどの搭載も可能な余裕の可搬質量。

Selectable arm type

- Select either the standard or the long arm according to your job and the size of your workpiece.

Upper arm is slim

- The upper arm has been reduced from 140 mm (previous models) to 134 mm to avoid interference in narrow spaces.

Reduce collision damage

- Improved sensitivity of servo shock sensor detects interference 40% better (compared to previous models) and force of interference is controlled to reduce damage from collisions.

Supports several welding applications

- Supports various welding methods such as CO/MAG, MIG, TIG, and others, plus it has enough load capacity to easily handle a sensor.



アーク溶接用途最適ロボット The Ultimate Arc Welding Robot プレスト NV06/06L

◆ 本体仕様

Robot specifications

項目 Item		仕様 Specifications		
ロボット型式 Robot model		NV06	NV06L	
構造 Construction		関節形 Articulated construction		
自由度 Number of axes		6		
駆動方式 Drive system		ACサーボ方式 AC servo system		
最大動作範囲 Max. operating area	腕 Arm	J1 旋回 Swivel	±2.97rad (±0.87rad)*1	
		J2 前後 Forward/backward	-2.71~1.57rad	-2.71~1.75rad*2
		J3 上下 Upward/downward	-2.97~3.32rad	-2.97~4.54rad*3
	手首 Wrist	J4 回転2 Rotation2	±3.14rad	
		J5 曲げ Bending	-0.87~4.01rad	
		J6 回転1 Rotation1	±6.28rad	
最大速度 Max. speed	腕 Arm	J1 旋回 Swivel	3.66rad/s(2.61rad/s)*1	3.40rad/s(3.05rad/s)*1
		J2 前後 Forward/backward	3.66rad/s	3.49rad/s
		J3 上下 Upward/downward	3.66rad/s	3.49rad/s
	手首 Wrist	J4 回転2 Rotation2	7.33rad/s	
		J5 曲げ Bending	7.33rad/s	
		J6 回転1 Rotation1	10.82rad/s	
最大可搬質量 Max. Payload		手首部 Wrist	6kg	
		第1アーム上負荷 Forearm	10kg*4	20kg*4
手首許容静負荷トルク Allowable static load torque of wrist		J4 回転2 Rotation2	11.8N・m	
		J5 曲げ Bending	9.8N・m	
		J6 回転1 Rotation1	5.9N・m	
手首許容最大慣性モーメント*6 Max. allowable moment of inertia of wrist*6		J4 回転2 Rotation2	0.30kg・m ²	
		J5 曲げ Bending	0.25kg・m ²	
		J6 回転1 Rotation1	0.06kg・m ²	
位置繰返し精度 Position repeat accuracy		±0.08mm*5		
設置条件 Installation conditions	周囲温度 Ambient temperature		0~45℃	
	周囲湿度 Ambient humidity		20~80%RH (結露なきこと Non condensing)	
	振動値 Vibration value		0.5G以下 Not more than 0.5G	
ロボットタイプ Robot type		床置・天吊・壁掛 Floor mounted, Ceiling mounted, Wall installation		
本体質量 Robot mass		160kg	280kg	

1[rad] = 180/π[°], 1[N・m] = 1/9.8[kgf・m]

*1 ()内は壁掛時の値です。 *2 壁掛時、J2軸の動作範囲に制限がつく場合があります。 *3 床置設置で溶接用途の場合は、J3軸動作範囲は-2.97rad~3.58radに制限しています。 *4 エンドエフェクタとして、最大許容可搬質量を負荷した場合。 *5 自動運転を十分繰り返し、ロボットの動作条件が安定した状態で、上腕搭載質量が最大時の値です。 *6 手首許容慣性モーメントは、手首負荷条件により異なりますので、ご注意ください。

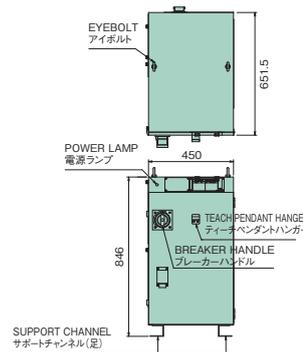
*1 Values in (parentheses) are for wall installations. *2 Wall installation may limit range of motion of J2 axis. *3 For floor installations for welding, range of motion of J3 axis is limited to -2.97 rad to 3.58 rad. *4 Maximum allowed loading capacity when end effector is used. *5 Value measured is for maximum load on upper arm for adequate repetitions of automatic operations in stable robot operating conditions. *6 Note that wrist moment of inertia varies depending on wrist and conditions.

AX21コントローラ

AX21 controller



■外形寸法 (単位: mm)



■コンパクトフラッシュは米国Sun disk Corporationの登録商標であり、CFA (Compact Flash Association) ヘラライセンスされています。

■DeviceNetはOpen DeviceNet Vendor Association inc. (ODVA) の登録商標です。

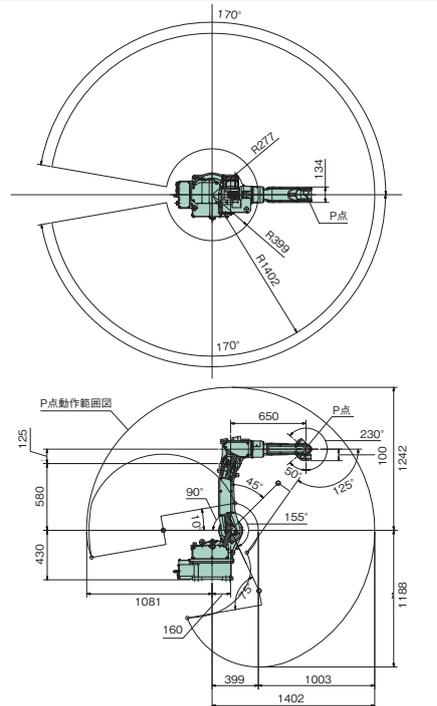
■その他、本カタログに記載した会社名、商品名は一般的に各所の商標または登録商標です。

• Compact flash is a trademark of Sun Disk Corporation and licensed CFA (Compact Flash Association).
• DeviceNet is a trademark of Open DeviceNet Vendor Association inc. (ODVA).
• The names of other companies or product names in this brochure may be trademarks or registered trademarks.

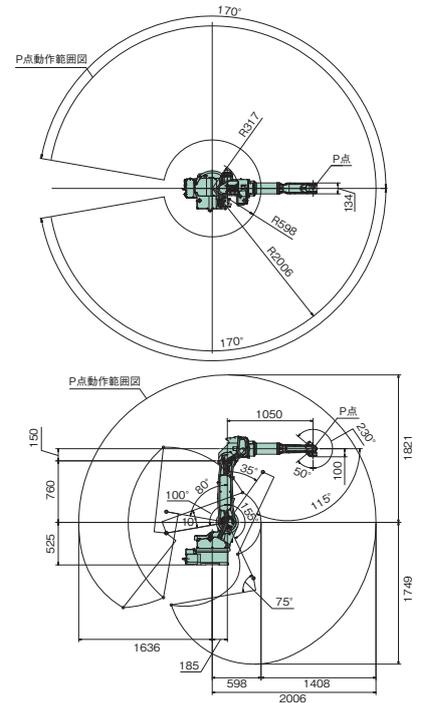
◆ 外形寸法及び動作範囲

Exterior dimensions and operating envelope

■ NV06



■ NV06L



●製品改良のため、定格、仕様、外形などの一部を予告なしに変更することがあります。

●本製品の最終使用者が軍事関係、または兵器等の製造用に使用する場合、「外国為替及び外国貿易管理法」の定める輸出規制の対象となることがあります。輸出される際には、十分な審査及び必要な輸出手続きをお取り下さい。

*The specifications are subject to changes without notice.

*In case that an end user uses this product for military purpose or production of weapon, this product may be liable for the subject of export restriction stipulated in the Foreign Exchange and Foreign Trade Control Law. Please go through careful investigation and necessary formalities for export.

NACHI
株式会社 不二越

東京本社 東京都港区東新橋1-9-2 汐留住友ビル17F 〒105-0021
Tel: 03-5568-5111 Fax: 03-5568-5206

富山本社 富山市不二越本町1-1-1 〒930-8511
Tel: 076-423-5111 Fax: 076-493-5211

URL: <http://www.nachi-fujikoshi.co.jp>

東日本支社 Tel: 03-5568-5286 北陸支社 Tel: 076-425-8013

中日本支社 Tel: 052-769-6825 広島支店 Tel: 082-568-7460

西日本支社 Tel: 06-6748-1954 国際営業本部 Tel: 03-5568-5245

株式会社 ナチロボットエンジニアリング

NACHI ROBOTのサービス・メンテナンスは—

本社 Tel: 03-5568-5180 北陸センター Tel: 076-423-6283
北関東センター Tel: 0276-33-7888 広島センター Tel: 082-284-5175
西関東センター Tel: 0467-71-5115 九州センター Tel: 093-434-9133
名古屋センター Tel: 0565-29-5811 東海サービス室 Tel: 053-454-4160
大阪センター Tel: 06-6748-2332

(Tokyo Head Office) Shiodome Sumitomo Bldg. 17F 1-9-2 Higashi-shinbashi, Minato-ku, Tokyo105-0021, Japan
Tel: +81-(0)3-5568-5111 Fax: +81-(0)3-5568-5206

(Toyama Head Office) 1-1-1 Fujikoshi-Honmachi, Toyama 930-8511, Japan
Tel: +81-(0)76-423-5111 Fax: +81-(0)76-493-5211

(Oversea Div.) Tel: +81-(0)3-5568-5245

CATALOG NO.

7341

2009.09.V-ABE-ABE